

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局(43) 国際公開日
2003年7月31日 (31.07.2003)

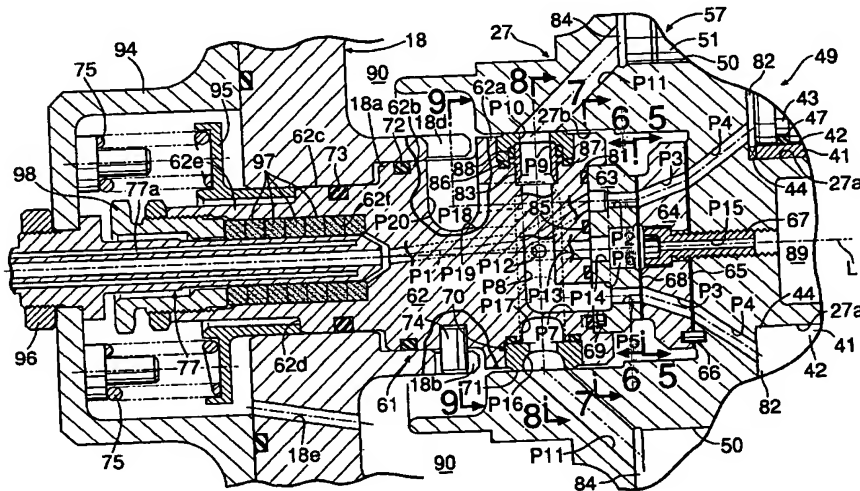
PCT

(10) 国際公開番号
WO 03/062603 A1

- (51) 国際特許分類⁷: F01B 31/30, 3/02
- (21) 国際出願番号: PCT/JP03/00332
- (22) 国際出願日: 2003年1月17日 (17.01.2003)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願2002-11015 2002年1月21日 (21.01.2002) JP
- (71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 本田技研工業株式会社 (HONDA GIKEN KOGYO KABUSHIKI KAISHA) [JP/JP]; 〒107-8556 東京都港区南青山二丁目1番1号 Tokyo (JP).
- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 本間 健介 (HONMA, Kensuke) [JP/JP]; 〒351-0193 埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会社本田技術研究所内 Saitama (JP).
- (74) 代理人: 落合 健, 外(OCHIAI, Takeshi et al.); 〒110-0016 東京都台東区台東2丁目6番3号 T Oビル Tokyo (JP).
- (81) 指定国 (国内): US.
- (84) 指定国 (広域): ヨーロッパ特許 (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, SI, SK, TR).
- 添付公開書類:
— 国際調査報告書
- 2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。

(54) Title: ROTARY TYPE FLUID MACHINE

(54) 発明の名称: 回転式流体機械



(57) Abstract: A rotary type fluid machine having a rotary valve (61) for controlling the suction and exhaust of working medium for a working section (49, 57) consisting of a group of axial piston cylinders, wherein a steam feed pipe (77) provided separately from a rotary valve main body (62) is installed on the axis (L) of a rotor (27) for feeding steam to the rotary valve (61), and a seal means (97) consisting of a gland packing is disposed between the steam feed pipe (77) and the rotary valve main body (62). The soft seal means (97), which has the function of preventing the movement in the direction of the axis (L) of the steam feed pipe (77) from being transmitted to the rotary valve (61), makes possible the reliably feeding and exhaust of steam with close contact for the slide surface (68) of the rotary valve (61) being secured while minimizing the leakage of steam from the outer periphery of the steam feed pipe (77) by the seal means (97).

[続葉有]



(57) 要約:

アキシャルピストンシリンダ群よりなる作動部（４９，５７）に対する作動媒体の吸入・排出を制御するロータリバルブ（６１）を備えた回転式流体機械において、ロータ（２７）の軸線（Ｌ）上に配置されてロータリバルブ（６１）に蒸気を供給する蒸気供給パイプ（７７）をロータリバルブ本体（６２）と別体に設け、蒸気供給パイプ（７７）とロータリバルブ本体（６２）との間にグランドパッキンよりなるシール手段（９７）を配置する。柔軟なシール手段（９７）は蒸気供給パイプ（７７）の軸線（Ｌ）方向への移動がロータリバルブ（６１）に伝達されるのを防止する機能を有するので、シール手段（９７）で蒸気供給パイプ（７７）の外周からの蒸気の漏れを最小限に抑えながら、ロータリバルブ（６１）の摺動面（６８）の密着性を確保して蒸気の確実な供給・排出を可能にすることができる。

明 細 書

回転式流体機械

発明の分野

- 5 本発明は、ケーシングと、ケーシングに回転自在に支持されたロータと、ロータに設けられた作動部と、ケーシングおよびロータ間に設けられ、ロータの軸線に直交する摺動面を介して作動部に対する作動媒体の吸入・排出を制御するロータリバルブとを備えた回転式流体機械に関する。

背景技術

- 10 一般にこの種の回転式流体機械のロータリバルブは、ロータの軸線上に位置するようにケーシングに固定したバルブ本体部を備えており、固定されたバルブ本体部と回転するロータとの摺動面を介して作動媒体の供給・排出を制御するようになっている。そしてロータリバルブに対する作動媒体の供給は、ロータの軸線
15 上に配置されてバルブ本体部に固定された作動媒体供給パイプを介して行うようになり、バルブ本体部とロータとの摺動面から作動媒体が漏れないようにバルブ本体部はロータに向けて弾発的に付勢される。

- ところで、上記従来の回転式流体機械は、作動媒体供給パイプがバルブ本体部に固定されているため、作動媒体供給パイプによってバルブ本体部の軸線方向の移動が規制されてしまい、あるいは作動媒体供給パイプの振動がバルブ本体部に
20 伝達されてしまい、バルブ本体部とロータとの摺動面の密着性が損なわれて作動媒体の供給・排出が不正確になる問題があった。

発明の開示

本発明は前述の事情に鑑みてなされたもので、回転式流体機械のロータリバルブのバルブ本体部とロータとの摺動面の密着性を確保することを目的とする。

- 25 上記目的を達成するために、本発明の第1の特徴によれば、ケーシングと、ケーシングに回転自在に支持されたロータと、ロータに設けられた作動部と、ケーシングおよびロータ間に設けられ、ロータの軸線に直交する摺動面を介して作動部に対する作動媒体の吸入・排出を制御するロータリバルブとを備えた回転式流体機械であって、前記軸線上に配置されてロータリバルブに作動媒体を供給する

作動媒体供給パイプを該ロータリバルブと別体に設け、作動媒体供給パイプとロータリバルブとの間に、作動媒体供給パイプの前記軸線方向への移動がロータリバルブに伝達されるのを防止する機能を有するシール手段を配置したことを特徴とする回転式流体機械が提案される。

- 5 上記構成によれば、ロータの軸線上に配置されてロータリバルブに作動媒体を供給する作動媒体供給パイプを該ロータリバルブと別体に設け、作動媒体供給パイプとロータリバルブとの間に配置したシール手段に、作動媒体供給パイプの前記軸線方向への移動がロータリバルブに伝達されるのを防止する機能を持たせたので、シール手段で作動媒体供給パイプの外周からの作動媒体の漏れを最小限に抑えながら、ロータリバルブの摺動面の密着性を確保して作動媒体の確実な供給・排出を可能にすることができる。

また本発明の第2の特徴によれば、上記第1の特徴に加えて、前記シール手段がグランドパッキンであることを特徴とする回転式流体機械が提案される。

- 15 上記構成によれば、作動媒体供給パイプとロータリバルブとの間に配置したシール手段をグランドパッキンで構成したので、高温の作動媒体に対するシール手段の耐久性が高まるだけでなく、作動媒体供給パイプとロータリバルブとの相対移動を許容して作動媒体供給パイプの軸線方向への移動がロータリバルブに伝達されるのを防止することができる。

- 20 上記構成によれば、上記第2の特徴に加えて、前記シール手段から漏れた作動媒体を回収する作動媒体回収手段を備えたことを特徴とする回転式流体機械が提案される。

上記構成によれば、シール手段から漏れた作動媒体を作動媒体回収手段で回収するので、作動媒体の補給の必要性を最小限に抑えることができる。

- 25 上記構成によれば、上記第3の特徴に加えて、前記作動媒体回収手段は回収した作動媒体を作動部の下流側に戻すことを特徴とする回転式流体機械が提案される。

上記構成によれば、シール手段から漏れた作動媒体を作動媒体回収手段を介して作動部の下流側に戻すので、回収した作動媒体が作動部の性能に影響を与えるのを回避することができる。

尚、実施例の第1のアキシャルピストンシリンダ群49および第2のアキシャルピストンシリンダ群57はそれぞれ本発明の作動部に対応し、実施例の蒸気供給パイプ77は本発明の作動媒体供給パイプに対応し、スプリングケース94および蒸気回収通路18eは本発明の作動媒体回収手段に対応する。

5 図面の簡単な説明

図1～図13は本発明の一実施例を示すもので、図1は膨張機の縦断面図、図2は図1の2-2線断面図、図3は図1の3部拡大図、図4は図1の4部拡大断面図（図8の4-4線断面図）、図5は図4の5-5線矢視図、図6は図4の6-6線矢視図、図7は図4の7-7線断面図、図8は図4の8-8線断面図、図9は図4の9-9線断面図、図10は出力軸のトルク変動を示すグラフ、図11は高圧段の吸入系を示す作用説明図、図12は高圧段の排出系および低圧段の吸入系を示す作用説明図、図13は低圧段の排出系を示す作用説明図である。

発明を実施するための最良の形態

以下、本発明の実施例を添付図面に基づいて説明する。

15 図1～図3に示すように、本実施例の回転式流体機械は例えばランキンサイクル装置に使用される膨張機Mであって、作動媒体としての高温高圧蒸気の熱エネルギーおよび圧力エネルギーを機械エネルギーに変換して出力する。膨張機Mのケーシング11は、ケーシング本体12と、ケーシング本体12の前面開口部にシール部材13を介して嵌合して複数本のボルト14…で結合される前部カバー15と、ケーシング本体12の後面開口部にシール部材16を介して嵌合して複数本のボルト17…で結合される後部カバー18とから構成される。ケーシング本体12の下面開口部にオイルパン19がシール部材20を介して当接し、複数本のボルト21…で結合される。またケーシング本体12の上面にブリーザ室隔壁23が重ね合わされ、更にその上面にブリーザ室カバー25が重ね合わされ、
20 複数本のボルト26…で共締めされる。

25 ケーシング11の中央を前後方向に延びる軸線Lまわりに回転可能なロータ27と出力軸28とが溶接で一体化されており、ロータ27の後部がアンギュラボールベアリング29およびシール部材30を介してケーシング本体12に回転自在に支持されるとともに、出力軸28の前部がアンギュラボールベアリング31

およびシール部材 3 2 を介して前部カバー 1 5 に回転自在に支持される。前部カバー 1 5 の後面に 2 個のシール部材 3 3, 3 4 およびノックピン 3 5 を介して嵌合する斜板ホルダ 3 6 が複数本のボルト 3 7 … で固定されており、この斜板ホルダ 3 6 にアンギュラボールベアリング 3 8 を介して斜板 3 9 が回転自在に支持される。斜板 3 9 の軸線は前記ロータ 2 7 および出力軸 2 8 の軸線 L に対して傾斜しており、その傾斜角は固定である。

ロータ 2 7 と別部材で構成された 7 本のスリーブ 4 1 … が、ロータ 2 7 の内部に軸線 L を囲むように円周方向に等間隔で配置される。ロータ 2 7 のスリーブ支持孔 2 7 a … に支持されたスリーブ 4 1 … の内周に形成された高圧シリンダ 4 2 … に高圧ピストン 4 3 … が摺動自在に嵌合しており、高圧シリンダ 4 2 … の前端開口部から前方に突出する高圧ピストン 4 3 … の半球状部が、斜板 3 9 の後面に凹設した 7 個のディンプル 3 9 a … にそれぞれ突き当てられる。スリーブ 4 1 … の後端とロータ 2 7 のスリーブ支持孔 2 7 a … との間には耐熱金属性のシール部材 4 4 … が装着され、この状態でスリーブ 4 1 … の前端を押さえる単一のセットプレート 4 5 が複数本のボルト 4 6 … でロータ 2 7 の前面に固定される。スリーブ支持孔 2 7 a … の底部近傍は僅かに大径になっており、スリーブ 4 1 … の外周面との間に間隙 α (図 3 参照) が形成される。

高圧ピストン 4 3 … は高圧シリンダ 4 2 … との摺動面をシールする圧力リング 4 7 … およびオイルリング 4 8 … を備えており、圧力リング 4 7 … の摺動範囲とオイルリング 4 8 … の摺動範囲とは相互にオーバーラップしないように設定されている。高圧ピストン 4 3 … を高圧シリンダ 4 2 … に挿入するとき、圧力リング 4 7 … およびオイルリング 4 8 … を高圧シリンダ 4 2 … にスムーズに係合させるべく、セットプレート 4 5 に前面側が広がるようにテーパした開口部 4 5 a … が形成される。

以上のように、圧力リング 4 7 … の摺動範囲とオイルリング 4 8 … の摺動範囲とが相互にオーバーラップしないように設定したので、オイルリング 4 8 … が摺動する高圧シリンダ 4 2 … の内壁に付着したオイルが、圧力リング 4 7 … の摺動により高圧作動室 8 2 … に取り込まれないようにし、蒸気にオイルが混入するのを確実に防止することができる。特に、高圧ピストン 4 3 … は圧力リング 4 7 …

およびオイルリング 4 8 …に挟まれた部分が若干小径になっているため（図 3 参照）、オイルリング 4 8 …の摺動面に付着したオイルが圧力リング 4 7 …の摺動面に移動するのを効果的に防止することができる。

- また 7 本のスリーブ 4 1 …をロータ 2 7 のスリーブ支持孔 2 7 a …に装着して
- 5 高圧シリンダ 4 2 …を構成したので、スリーブ 4 1 …に熱伝導性、耐熱性、耐摩耗性、強度等に優れた材質を選択することができる。これにより性能および信頼性の向上が可能になるだけでなく、ロータ 2 7 に直接高圧シリンダ 4 2 …を加工する場合に比べて加工が容易になり、加工精度も向上する。しかも何れかのスリーブ 4 1 が摩耗・損傷した場合に、ロータ 2 7 全体を交換することなく、異常の
- 10 あるスリーブ 4 1 だけを交換すれば良いので経済的である。

またスリーブ支持孔 2 7 a …の底部近傍を僅かに大径にしてスリーブ 4 1 …の外周面とロータ 2 7 との間に間隙 α を形成したので、高圧作動室 8 2 …に供給された高温高圧蒸気によりロータ 2 7 が熱変形しても、その影響がスリーブ 4 1 …に及び難くして高圧シリンダ 4 2 …の歪みを防止することができる。

- 15 前記 7 本の高圧シリンダ 4 2 …と、そこに嵌合する 7 本の高圧ピストン 4 3 …とは、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 を構成する。

- ロータ 2 7 の外周部に 7 本の低圧シリンダ 5 0 …が軸線 L および高圧シリンダ 4 2 …の半径方向外側を囲むように円周方向に等間隔で配置される。これら低圧シリンダ 5 0 …は高圧シリンダ 4 2 …よりも大きな直径を有しており、かつ低圧
- 20 シリンダ 5 0 …の円周方向の配列ピッチは高圧シリンダ 4 2 …の円周方向の配列ピッチに対して半ピッチ分ずれている。これにより、隣接する低圧シリンダ 5 0 …間に形成される空間に高圧シリンダ 4 2 …を配置することが可能になり、スペースを有効利用してロータ 2 7 の直径の小型化に寄与することができる。

- 7 本の低圧シリンダ 5 0 …にはそれぞれ低圧ピストン 5 1 …が摺動自在に嵌合
- 25 しており、これら低圧ピストン 5 1 …はリンク 5 2 …を介して斜板 3 9 に接続される。即ち、リンク 5 2 …の前端の球状部 5 2 a は斜板 3 9 にナット 5 3 …で固定した球面軸受 5 4 …に揺動自在に支持され、リンク 5 2 …の後端の球状部 5 2 b は低圧ピストン 5 1 …にクリップ 5 5 …で固定した球面軸受 5 6 …に揺動自在に支持される。低圧ピストン 5 1 …の頂面近傍の外周面には、圧力リング 7 8 …

およびオイルリング 7 9...が隣接して装着される。圧力リング 7 8...およびオイルリング 7 9...の摺動範囲は相互にオーバーラップするので、圧力リング 7 8...の摺動面に油膜を形成してシール性および潤滑性を高めることができる。

前記 7 本の低圧シリンダ 5 0...と、そこに嵌合する 7 本の低圧ピストン 4 1...

5 とは、第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 を構成する。

以上のように、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 の高圧ピストン 4 3...の前端を半球状に形成し、その前端を斜板 3 9 に形成したディンプル 3 9 a...に当接させたので、高圧ピストン 4 3...を斜板 3 9 に機械的に連結する必要がなくなつて、部品点数の削減と組付性の向上とが可能になる。一方、第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 の低圧ピストン 5 1...はリンク 5 2...および前後の球面軸受 5 4...、5 6...を介して斜板 3 9 に連結されているので、第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 に供給される中温中圧蒸気の温度および圧力が不足して低圧作動室 8 4...が負圧になつても、低圧ピストン 5 1...と斜板 3 9 とが離れて打音や損傷が発する虞がない。

15 また斜板 3 9 は前部カバー 1 5 にボルト 3 7...で締結されるが、そのときの斜板 3 9 の軸線 L まわりの締結位相を変化させることで、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 および第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 に対する蒸気の供給・排出タイミングをずらして膨張機 M の出力特性を変更することができる。

20 また一体化されたロータ 2 7 および出力軸 2 8 は、それぞれケーシング本体 1 2 に設けたアンギュラボールベアリング 2 9 および前部カバー 1 5 に設けたアンギュラボールベアリング 3 1 に支持されるが、ケーシング本体 1 2 およびアンギュラボールベアリング 2 9 間に介装するシム 5 8 の厚さと、前部カバー 1 5 およびアンギュラボールベアリング 3 1 間に介装するシム 5 9 の厚さとを調整することにより、軸線 L に沿うロータ 2 7 の位置を前後方向に調整することができる。

25 このロータ 2 7 の軸線 L 方向の位置の調整により、斜板 3 9 に案内される高圧・低圧ピストン 4 3...、5 1...とロータ 2 7 に設けられた高圧・低圧シリンダ 4 2...、5 0...との軸線 L 方向の相対的な位置関係が変化し、高圧・低圧作動室 8 2...、8 4...における蒸気の膨張比を調整することができる。

仮に、斜板 3 9 を支持する斜板ホルダ 3 6 が前部カバー 1 5 に対して一体に形成されていると、前部カバー 1 5 にアンギュラボールベアリング 3 1 やシム 5 9 を着脱するためのスペースを確保するのが困難になるが、斜板ホルダ 3 6 を前部カバー 1 5 に対し着脱可能にしたことで、上記問題が解消される。また仮に斜板ホルダ 3 6 が前部カバー 1 5 と一体であると、膨張機 M の分解・組立時に予め前部カバー 1 5 側に組み付けた斜板 3 9 に、ケーシング 1 1 内の狭い空間で 7 本のリンク 5 2 … を連結・分離する面倒な作業が必要となるが、斜板ホルダ 3 6 を前部カバー 1 5 に対し着脱可能にしたことで、予めロータ 2 7 側に斜板 3 9 および斜板ホルダ 3 6 を組み付けてサブアセンブリを構成することが可能となり、組付性が大幅に向上する。

次に、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 および第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 に対する蒸気の供給・排出系統を、図 4 ～ 図 9 に基づいて説明する。

図 4 に示すように、ロータ 2 7 の後端面に開口する円形断面の凹部 2 7 b および後部カバー 1 8 の前面に開口する円形断面の凹部 1 8 a に、ロータリバルブ 6 1 が収納される。軸線 L に沿うように配置されたロータリバルブ 6 1 は、ロータリバルブ本体 6 2 と、固定側バルブプレート 6 3 と、可動側バルブプレート 6 4 とを備える。可動側バルブプレート 6 4 は、ロータ 2 7 の凹部 2 7 b の底面にガasket 6 5 を介して嵌合した状態で、ノックピン 6 6 およびボルト 6 7 でロータ 2 7 に固定される。可動側バルブプレート 6 4 に平坦な摺動面 6 8 を介して当接する固定側バルブプレート 6 3 はノックピン 6 9 を介してロータリバルブ本体 6 2 に相対回転不能に結合される。従って、ロータ 2 7 が回転すると、可動側バルブプレート 6 4 および固定側バルブプレート 6 3 は摺動面 6 8 において相互に密着しながら相対回転する。固定側バルブプレート 6 3 および可動側バルブプレート 6 4 は、超硬合金やセラミックス等の耐久性に優れた材質で構成されており、その摺動面 6 8 に耐熱性、潤滑性、耐蝕性、耐摩耗性を有する部材を介在させたりコーティングしたりすることが可能である。

ロータリバルブ本体 6 2 は、大径部 6 2 a、中径部 6 2 b および小径部 6 2 c を備えた段付き円柱状の部材であって、その大径部 6 2 a の外周に嵌合する環状

の摺動部材 7 0 が、ロータ 2 7 の凹部 2 7 b に円筒状の摺動面 7 1 を介して摺動自在に嵌合するとともに、その中径部 6 2 b および小径部 6 2 c が後部カバー 1 8 の内周面 1 8 a にシール部材 7 2, 7 3 を介して嵌合し、更に小径部 6 2 c から延びる円筒部 6 2 e が後部カバー 1 8 の後面にボルト 9 3 …で固定したスプリングケース 9 4 の内部に延出する。摺動部材 7 0 は、超硬合金やセラミックス等の耐久性に優れた材質で構成される。ロータリバルブ本体 6 2 の外周に植設されたノックピン 7 4 が、後部カバー 1 8 の凹部 1 8 a に軸線 L 方向に形成された長孔 1 8 b に係合しており、従ってロータリバルブ本体 6 2 は後部カバー 1 8 に対して相対回転不能、かつ軸線 L 方向に移動可能に支持される。

10 スプリングケース 9 4 の内部に軸線 L を囲むように複数個のプリロードスプリング 7 5 …が支持されており、これらプリロードスプリング 7 5 …の前端を受けるスプリングシート 9 5 が円筒部 6 2 e および小径部 6 2 c 間の段部 6 2 d に当接する。従って、プリロードスプリング 7 5 …で段部 6 2 d を押圧されたロータリバルブ本体 6 2 は、固定側バルブプレート 6 3 および可動側バルブプレート 6 4 の摺動面 6 8 を密着させるべく前方に向けて付勢される。内部に断熱空間 7 7 a を有する蒸気供給パイプ 7 7 が、軸線 L 上に位置するようにスプリングケース 15 9 4 にナット 9 6 で固定される。蒸気供給パイプ 7 7 はロータリバルブ本体 6 2 の円筒部 6 2 e および小径部 6 2 c の内周面 6 2 f に緩く挿入され、そのテーパ一状の前端部はロータリバルブ本体 6 2 の小径部 6 2 c の内部に形成した第 1 蒸気通路 P 1 の入口端に隙間を存して対向する。

20 ロータリバルブ本体 6 2 の円筒部 6 2 e および小径部 6 2 c の内周面 6 2 f と蒸気供給パイプ 7 7 の外周面との間に環状のシール手段 9 7 が複数個配置され、その後端が前記内周面 6 2 f に螺合する押さえ部材 9 8 により固定される。シール手段 9 7 は耐熱性に優れた材質、例えば無機繊維では炭素系の膨張黒鉛繊維、炭素繊維や金属繊維等、また有機繊維ではフッ素樹脂繊維やアラミド繊維等で構成したグランドパッキンであり、外力により容易に弾性変形してロータリバルブ本体 6 2 および蒸気供給パイプ 7 7 の相対移動を許容することができる。

シール手段 9 7 の背部はスプリングケース 9 4 の内部空間に連通し、スプリングケース 9 4 の内部空間はカバー部材 1 8 を貫通する蒸気回収通路 1 8 e を介し

て蒸気排出室 90 に連通する。

第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 49 に高温高圧蒸気を供給する高圧段の蒸気吸入経路が、図 11 に網かけして示される。図 11 と図 5 ～図 9 とを併せて参照すると明らかなように、蒸気供給パイプ 77 から高温高圧蒸気が供給される圧力室 76 に上流端が連通する第 1 蒸気通路 P1 が、ロータリバルブ本体 62 を貫通して固定側バルブプレート 63 との合わせ面に開口し、固定側バルブプレート 63 を貫通する第 2 蒸気通路 P2 に連通する。ロータリバルブ本体 62 および固定側バルブプレート 63 の合わせ面からの蒸気のリークを防止すべく、該合わせ面に装着されたシール部材 81 (図 7 および図 11 参照) により第 1、第 2 蒸気通路 P1、P2 の接続部の外周がシールされる。

可動側バルブプレート 64 およびロータ 27 にはそれぞれ 7 本の第 3 蒸気通路 P3 … (図 5 参照) および第 4 蒸気通路 P4 … が円周方向に等間隔に形成されており、第 4 蒸気通路 P4 … の下流端は第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 49 の高圧シリンダ 42 … および高圧ピストン 43 間に区画された 7 個の高圧作動室 82 … に連通する。図 6 から明らかなように、固定側バルブプレート 63 に形成された第 2 蒸気通路 P2 の開口は、高圧ピストン 43 の上死点 TDC の前後に均等に開口せずに矢印 R で示すロータ 27 の回転方向進み側に僅かにずれて開口している。これにより、できるだけ長い膨張期間、即ち十分な膨張比を確保でき、かつ上死点 TDC の前後に均等に開口を設定した場合に生じる負の仕事を極力少なくし、更に高圧作動室 82 … 内に残留する膨張蒸気を減少して十分な出力 (効率) が得られる。

第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 49 から中温中圧蒸気を排出して第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 57 に供給する高圧段の蒸気排出経路および低圧段の蒸気吸入経路が、図 12 に網かけして示される。図 12 と図 5 ～図 8 とを併せて参照すると明らかなように、固定側バルブプレート 63 の前面には円弧状の第 5 蒸気通路 P5 (図 6 参照) が開口しており、この第 5 蒸気通路 P5 は固定側バルブプレート 63 の後面に開口する円形の第 6 蒸気通路 P6 (図 7 参照) に連通する。第 5 蒸気通路 P5 は、高圧ピストン 43 の下死点 BDC に対して矢印 R で示すロータ 27 の回転方向進み側に僅かにずれた位置から、上死点 TDC に対

して回転方向遅れ側に僅かにずれた位置に亘って開口している。これにより、可動側バルブプレート 6 4 の第 3 蒸気通路 P 3 …は下死点 B D C から第 2 蒸気通路 P 2 と重複しない（好ましくは第 2 蒸気通路 P 2 と重複する直前の）角度範囲に亘って固定側バルブプレート 6 3 の第 5 蒸気通路 P 5 に連通することができ、その間に第 3 蒸気通路 P 3 …から第 5 蒸気通路 P 5 への蒸気の排出が行われる。

5 ロータリバルブ本体 6 2 には、軸線 L 方向に延びる第 7 蒸気通路 P 7 と、略半径方向に延びる第 8 蒸気通路 P 8 とが形成されており、第 7 蒸気通路 P 7 の上流端は前記第 6 蒸気通路 P 6 の下流端に連通するとともに、第 8 蒸気通路 P 8 の下流端はロータリバルブ本体 6 2 および摺動部材 7 0 に跨がって配置された継ぎ手
10 部材 8 3 の内部の第 9 蒸気通路 P 9 を経て、摺動部材 7 0 を半径方向に貫通する第 1 0 蒸気通路 P 1 0 に連通する。そして第 1 0 蒸気通路 P 1 0 は、ロータ 2 7 に放射状に形成した 7 本の第 1 1 蒸気通路 P 1 1 …を介して、第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 の低圧シリンダ 5 0 …および低圧ピストン 4 1 …間に区画された 7 個の低圧作動室 8 4 …に連通する。

15 ロータリバルブ本体 6 2 と固定側バルブプレート 6 3 との合わせ面からの蒸気のリークを防止すべく、該合わせ面に装着されたシール部材 8 5 （図 7 および図 1 2 参照）により第 6、第 7 蒸気通路 P 6、P 7 の接続部の外周がシールされる。摺動部材 7 0 の内周面とロータリバルブ本体 6 2 との間は 2 個のシール部材 8 6、8 7 でシールされ、継ぎ手部材 8 3 の外周面と摺動部材 7 0 との間はシール
20 部材 8 8 でシールされる。

ロータ 2 7 および出力軸 2 8 の内部は肉抜きされて調圧室 8 9 が区画されており、この調圧室 8 9 と第 8 蒸気通路 P 8 とが、ロータリバルブ本体 6 2 に形成した第 1 2 蒸気通路 P 1 2 および第 1 3 蒸気通路 P 1 3 と、固定側バルブプレート 6 3 に形成した第 1 4 蒸気通路 P 1 4 と、ボルト 6 7 の内部を貫通する第 1 5 蒸
25 気通路 P 1 5 とを介して連通する。7 本の第 3 蒸気通路 P 3 …から第 5 蒸気通路 P 5 に排出される中温中圧蒸気の圧力はロータ 2 7 の 1 回転につき圧力が 7 回脈動するが、その中温中圧蒸気を第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 に供給する途中の第 8 蒸気通路 P 8 を調圧室 8 9 に連通させたことで、前記圧力の脈動を緩衝して一定圧の蒸気を第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 に供給し、

低圧作動室 8 4 … への蒸気の充填効率を高めることができる。

また調圧室 8 9 はロータ 2 7 および出力軸 2 8 の中心のデッドスペースを利用して形成されているので膨張機 M の大型化を招くこともなく、肉抜きによる軽量化の効果も持ち、しかも調圧室 8 9 の外周は高温高圧蒸気で作動する第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 で取り囲まれるので、第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 に供給される中温中圧蒸気の熱損失が生じることもない。更に、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 に取り囲まれたロータ 2 7 の中心部が温度上昇した場合には、調圧室 8 9 の中温中圧蒸気でロータ 2 7 の冷却を図ることができ、その結果として加熱された中温中圧蒸気で第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 の出力向上を図ることができる。

第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 から低温低圧蒸気を排出する蒸気排出経路が、図 1 3 に網かけして示される。図 1 3、図 8 および図 9 を併せて参照すると明らかなように、摺動部材 7 0 の摺動面 7 1 に、ロータ 2 7 に形成した 7 個の第 1 1 蒸気通路 P 1 1 … に連通可能な円弧状の第 1 6 蒸気通路 P 1 6 が切り欠かれており、この第 1 6 蒸気通路 P 1 6 はロータリバルブ本体 6 2 の外周に円弧状に切り欠かれた第 1 7 蒸気通路 P 1 7 に連通する。第 1 6 蒸気通路 P 1 6 は、低圧ピストン 5 1 の下死点 B D C に対して矢印 R で示すロータ 2 7 の回転方向に進み側に僅かにずれた位置から、上死点 T D C に対して回転方向遅れ側に僅かにずれた位置に亘って開口している。これにより、ロータ 2 7 の第 1 1 蒸気通路 P 1 1 … は下死点 B D C から第 1 0 蒸気通路 P 1 0 と重複しない（好ましくは第 1 0 蒸気通路 P 1 0 と重複する直前の）角度範囲に亘って摺動部材 7 0 の第 1 6 蒸気通路 P 1 6 に連通することができ、その間に第 1 1 蒸気通路 P 1 1 … から第 1 6 蒸気通路 P 1 6 への蒸気の排出が行われる。

更に第 1 7 蒸気通路 P 1 7 は、ロータリバルブ本体 6 2 の内部に形成された第 1 8 蒸気通路 P 1 8 ~ 第 2 0 蒸気通路 P 2 0 および後部カバー 1 8 の切欠 1 8 d を介して、ロータリバルブ本体 6 2 および後部カバー 1 8 間に形成された蒸気排出室 9 0 に連通し、この蒸気排出室 9 0 は後部カバー 1 8 に形成した蒸気排出孔 1 8 c に連通する。

以上のように、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 への蒸気の供給・排

出と第2のアキシャルピストンシリンダ群57への蒸気の供給・排出とを共通のロータリバルブ61で制御するので、各々別個のロータリバルブを用いる場合に比べて膨張機Mを小型化することができる。しかも第1のアキシャルピストンシリンダ群49に高温高圧蒸気を供給するバルブを、ロータリバルブ本体62と一体の固定側バルブプレート63の前端の平坦な摺動面68に形成したので、高温高圧蒸気のリークを効果的に防止することができる。なぜならば、平坦な摺動面68は高精度の加工が容易なため、円筒状の摺動面に比べてクリアランスの管理が容易であるからである。

特に、複数本のプリロードスプリング75…でロータリバルブ本体62にプリセット荷重を与えて軸線L方向前方に付勢することにより、固定側バルブプレート63および可動側バルブプレート64の摺動面68に面圧を発生させ、その摺動面68からの蒸気のリークを効果的に抑制することができる。また蒸気供給パイプ77が振動等により軸線L方向に移動しても、その動きがグランドパッキンよりなるシール手段97に吸収されてロータリバルブ本体62に伝達されないこと
15 がないため、固定側バルブプレート63および可動側バルブプレート64の摺動面68の密着性を確保して蒸気の供給・排出を確実に行うことができる。

グランドパッキンよりなるシール手段97の性質上、若干の蒸気が漏れることが避けられず、シール手段97を通過した蒸気はスプリングケース94の内部空間および蒸気回収通路18eを経て蒸気排出室90に排出される。このように、
20 シール手段97から漏れた蒸気を回収することで、ランキンサイクル装置の閉回路から作動媒体が失われるのを防止し、作動媒体の補給の必要性を最小限に抑えることができる。しかも、シール手段97から漏れた低温低圧の蒸気は第1のアキシャルピストンシリンダ群49および第2のアキシャルピストンシリンダ群57よりも下流側において回収されるので、前記蒸気によって膨張機Mの出力が低下するのを防止することができる。

また第2のアキシャルピストンシリンダ群57に中温中圧蒸気を供給するバルブはロータリバルブ本体62の外周の円筒状の摺動面71に形成されているが、そこを通過する中温中圧蒸気は前記高温高圧蒸気に比べて圧力が低下しているため、摺動面71に対する面圧を発生させなくとも、所定のクリアランス管理を施

せば蒸気のリークは実用上問題ない。

またロータリバルブ本体 6 2 に内部に、高温高圧蒸気が流れる第 1 蒸気通路 P 1 と、中温中圧蒸気が流れる第 7 蒸気通路 P 7 および第 8 蒸気通路 P 8 と、低温低圧蒸気が流れる第 17 蒸気通路 P 17 ~ 第 20 蒸気通路 P 20 とを集約して形成したので蒸気温度の低下を防止できるだけでなく、高温高圧蒸気のシール部（例えば、シール部材 8 1）を低温低圧蒸気で冷却して耐久性を高めることができる。

更に、後部カバー 18 をケーシング本体 12 から取り外すだけで、ケーシング本体 12 に対してロータリバルブ 61 を着脱することができるので、修理、清掃、交換等のメンテナンス作業性が大幅に向上する。また高温高圧蒸気が通過するロータリバルブ 61 は高温になるが、オイルによる潤滑が必要な斜板 39 や出力軸 28 がロータ 27 を挟んでロータリバルブ 61 の反対側に配置されるので、高温となるロータリバルブ 61 の熱でオイルが加熱されて斜板 39 や出力軸 28 の潤滑性能が低下するのを防止することができる。またオイルはロータリバルブ 61 を冷却して過熱を防止する機能も発揮する。

次に、上記構成を備えた本実施例の膨張機Mの作用を説明する。

図 11 に示すように、蒸発器で水を加熱して発生した高温高圧蒸気は蒸気供給パイプ 77 を介して膨張機 M の圧力室 76 に供給され、そこからロータリバルブ 61 のロータリバルブ本体 62 に形成した第 1 蒸気通路 P1 と、このロータリバルブ本体 62 と一体の固定側バルブプレート 63 に形成した第 2 蒸気通路 P2 とを経て、可動側バルブプレート 64 との摺動面 68 に達する。そして摺動面 68 に開口する第 2 蒸気通路 P2 はロータ 27 と一体に回転する可動側バルブプレート 64 に形成した第 3 蒸気通路 P3 に瞬間的に連通し、高温高圧蒸気は第 3 蒸気通路 P3 からロータ 27 に形成した第 4 蒸気通路 P4 を経て、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 49 の 7 個の高圧作動室 82 … のうちの上死点に在る高圧作動室 82 に供給される。

ロータ 27 の回転に伴って第 2 蒸気通路 P 2 および第 3 蒸気通路 P 3 の連通が絶たれた後も高圧作動室 8 2 内で高温高圧蒸気が膨張することで、スリーブ 4 1 の高圧シリンダ 4 2 に嵌合する高圧ピストン 4 3 が上死点から下死点に向けて前

方に押し出され、その前端が斜板 3 9 のディンプル 3 9 a を押圧する。その結果、高圧ピストン 4 3 が斜板 3 9 から受ける反力でロータ 2 7 に回転トルクが与えられる。そしてロータ 2 7 が 7 分の 1 回転する毎に、新たな高圧作動室 8 2 内に高温高圧蒸気が供給されてロータ 2 7 が連続的に回転駆動される。

- 5 図 1 2 に示すように、ロータ 2 7 の回転に伴って下死点に達した高圧ピストン 4 3 が上死点に向かって後退する間に、高圧作動室 8 2 から押し出された中温中圧蒸気は、ロータ 2 7 の第 4 蒸気通路 P 4 と、可動側バルブプレート 6 4 の第 3 蒸気通路 P 3 と、摺動面 6 8 と、固定側バルブプレート 6 3 の第 5 蒸気通路 P 5 および第 6 蒸気通路 P 6 と、ロータリバルブ本体 6 2 の第 7 蒸気通路 P 7 ~ 第 1
10 0 蒸気通路 P 1 0 と、摺動面 7 1 とを経て、ロータ 2 7 の回転に伴って上死点に達した第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 の低圧作動室 8 4 に連なる第 1 1 蒸気通路 P 1 1 に供給される。低圧作動室 8 4 に供給された中温中圧蒸気は第 1 0 蒸気通路 P 1 0 と第 1 1 蒸気通路 P 1 1 との連通が絶たれた後も低圧作動室 8 4 内で膨張することで、低圧シリンダ 5 0 に嵌合する低圧ピストン 5 1 が上死
15 点から下死点に向けて前方に押し出され、低圧ピストン 5 1 に接続されたリンク 5 2 が斜板 3 9 を押圧する。その結果、低圧ピストン 5 1 の押圧力がリンク 5 2 を介して斜板 3 9 の回転力に変換され、この回転力は斜板 3 9 のディンプル 3 9 a を介して高圧ピストン 4 3 からロータ 2 7 に回転トルクを伝える。即ち、斜板 3 9 と同期回転するロータ 2 7 に回転トルクが伝達されることになる。尚、リン
20 ク 5 2 は膨張行程での負圧発生時に低圧ピストン 5 1 が斜板 3 9 から離脱するのを防止すべく、低圧ピストン 5 1 と斜板 3 9 との結合を維持する機能を果たすもので、膨張作用による回転トルクは、上述の如く斜板 3 9 のディンプル 3 9 a を介して高圧ピストン 4 3 から斜板 3 9 と同期回転するロータ 2 7 に伝達される構成となっている。そしてロータ 2 7 が 7 分の 1 回転する毎に、新たな低圧作動室
25 8 4 内に中温中圧蒸気が供給されてロータ 2 7 が連続的に回転駆動される。

このとき、前述したように、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 の高圧作動室 8 2 …から排出される中温中圧蒸気の圧力はロータ 2 7 の 1 回転につき圧力が 7 回脈動するが、その脈動を調圧室 8 9 で緩衝することにより、一定圧の蒸気を第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 に供給して低圧作動室 8 4 …への

蒸気の充填効率を高めることができる。

図 1 3 に示すように、ロータ 2 7 の回転に伴って下死点に達した低压ピストン 5 1 が上死点に向かって後退する間に、低压作動室 8 4 から押し出された低温低压蒸気は、ロータ 2 7 の第 1 1 蒸気通路 P 1 1 と、摺動面 7 1 と、摺動部材 7 0 の第 1 6 蒸気通路 P 1 6 と、ロータリバルブ本体 6 2 の第 1 7 蒸気通路 P 1 7 ~ 第 2 0 蒸気通路 P 2 0 を経て蒸気排出室 9 0 に排出され、そこから蒸気排出孔 1 8 c を経て凝縮器に供給される。

上述のようにして膨張機 M が作動するとき、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 の 7 本の高圧ピストン 4 3 ... と、第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 の 7 本の低压ピストン 5 1 ... とが共通の斜板 3 9 に接続されるので、第 1、第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9、5 7 の出力を合成して出力軸 2 8 を駆動することができ、膨張機 M を小型化しながら高出力を得ることができる。このとき、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 の 7 本の高圧ピストン 4 3 ... と、第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 の 7 本の高圧ピストン 5 1 ... とが円周方向に半ピッチずれて配置されているため、図 1 0 に示すように、第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 の出力トルクの脈動と、第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 の出力トルクの脈動とが相互に打ち消しあい、出力軸 2 8 の出力トルクがフラットになる。

またアキシャル型の回転式流体機械はラジアル式の回転式流体機械に比べてスペース効率が低いという特徴があるが、それを半径方向に 2 段に配置したことでスペース効率を更に高めることができる。特に、体積が小さい高圧の蒸気で作動するために小直径で済む第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 を半径方向内側に配置し、体積が大きい低压の蒸気で作動するために大直径となる第 2 のアキシャルピストンシリンダ群 5 7 を半径方向外側に配置したので、空間を有効利用して膨張機 M の一層の小型化が可能となる。しかも円形断面を有することで加工精度を高くできるシリンダ 4 2 ...、5 0 ... およびピストン 4 3 ...、5 1 ... を用いたことにより、ベーンを用いた場合に比べて蒸気のリーク量が少なくなり、更なる高出力を望むことができる。

また高温の蒸気で作動する第 1 のアキシャルピストンシリンダ群 4 9 を半径方

向内側に配置し、低温の蒸気で作動する第2のアキシャルピストンシリンダ群57を半径方向外側に配置したので、第2のアキシャルピストンシリンダ群57とケーシング11の外部との温度差を最小限に抑え、ケーシング11の外部への熱逃げを最小限に抑えて膨張機Mの効率を高めることができる。また半径方向内側の高温の第1のアキシャルピストンシリンダ群49から逃げた熱を、半径方向外側の低温の第2のアキシャルピストンシリンダ群57で回収することができるので、膨張機Mの効率を更に高めることができる。

また軸線Lに対して直角方向に見たとき、第1のアキシャルピストンシリンダ群49の後端は第2のアキシャルピストンシリンダ群57の後端よりも前方に位置しているので、第1のアキシャルピストンシリンダ群49から軸線L方向後方に逃げた熱を第2のアキシャルピストンシリンダ群57で回収し、膨張機Mの効率を更に高めることができる。更に、高圧側の摺動面68が低圧側の摺動面71よりもロータ27の凹部27bの奥側に在るので、ケーシング11の外部の圧力と低圧側の摺動面71との差圧を最小限に抑えて低圧側の摺動面71からの蒸気のリーク量を減少させることができ、しかも高圧側の摺動面68から漏れた蒸気圧を低圧側の摺動面71で回収して有効に利用することができる。

以上、本発明の実施例を説明したが、本発明はその要旨を逸脱しない範囲で種々の設計変更を行うことが可能である。

例えば、本発明の作動部は実施例のアキシャルピストンシリンダ群に限定されず、ラジアルピストンシリンダ式のものやペーン式のものであっても良い。

産業上の利用可能性

本発明の回転式流体機械は蒸気を作動媒体とする膨張機に対して好適に適用可能であるが、それ以外に、空気のような圧縮性流体を加圧する圧縮機や、オイルや水のような非圧縮性流体を圧送するポンプに対しても適用することができる。

請求の範囲

1. ケーシング（１１）と、
ケーシング（１１）に回転自在に支持されたロータ（２７）と、
5 ロータ（２７）に設けられた作動部（４９，５７）と、
ケーシング（１１）およびロータ（２７）間に設けられ、ロータ（２７）の軸線（Ｌ）に直交する摺動面（６８）を介して作動部（４９，５７）に対する作動媒体の吸入・排出を制御するロータリバルブ（６１）と、
を備えた回転式流体機械であって、
10 前記軸線（Ｌ）上に配置されてロータリバルブ（６１）に作動媒体を供給する作動媒体供給パイプ（７７）を該ロータリバルブ（６１）と別体に設け、作動媒体供給パイプ（７７）とロータリバルブ（６１）との間に、作動媒体供給パイプ（７７）の前記軸線（Ｌ）方向への移動がロータリバルブ（６１）に伝達されるのを防止する機能を有するシール手段（９７）を配置したことを特徴とする回転
15 式流体機械。
2. 前記シール手段（９７）がグランドパッキンであることを特徴とする、請求項１に記載の回転式流体機械。
3. 前記シール手段（９７）から漏れた作動媒体を回収する作動媒体回収手段（９４，１８e）を備えたことを特徴とする、請求項２に記載の回転式流体機械。
- 20 4. 前記作動媒体回収手段（９４，１８e）は回収した作動媒体を作動部（４９，５７）の下流側に戻すことを特徴とする、請求項３に記載の回転式流体機械。

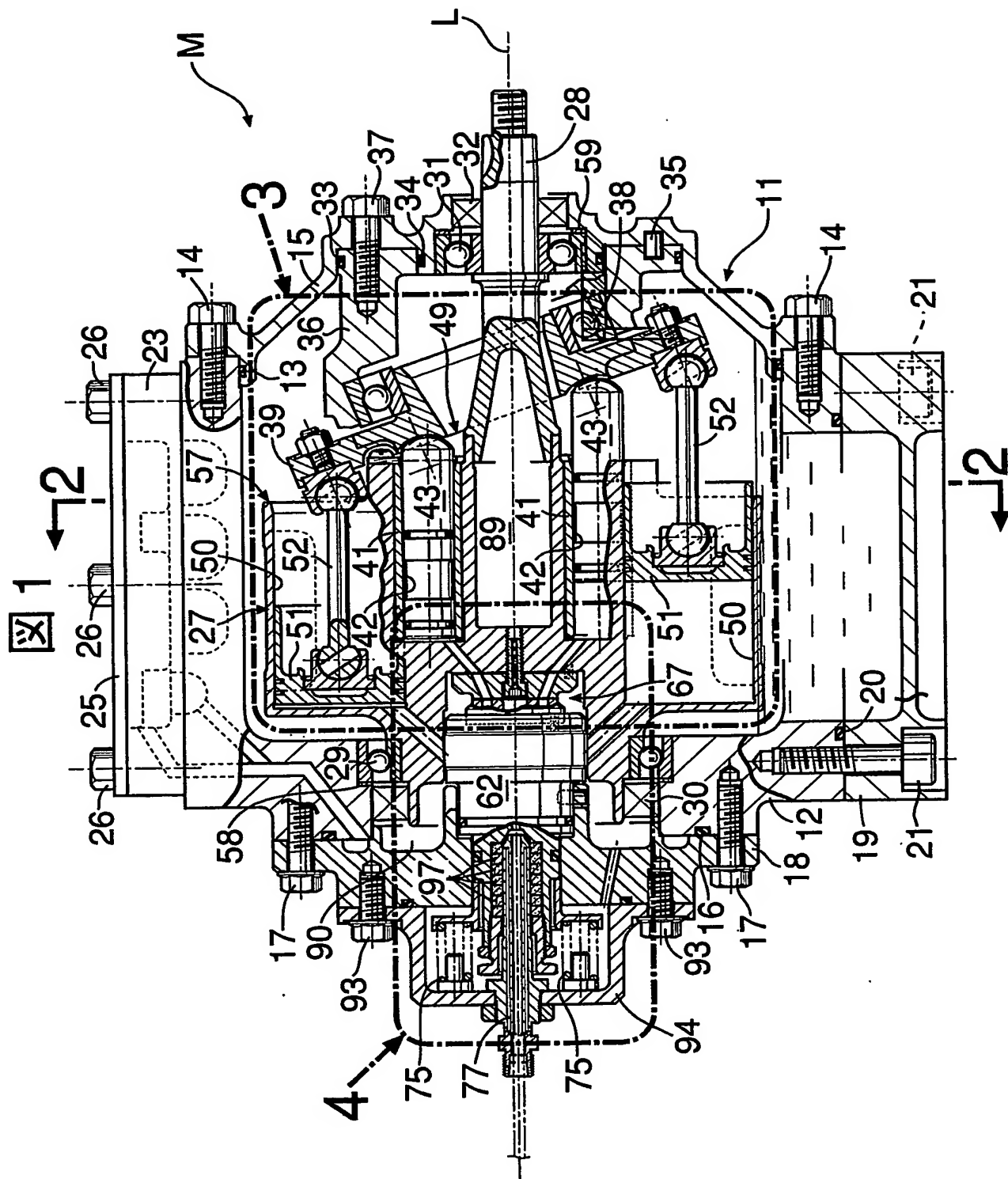
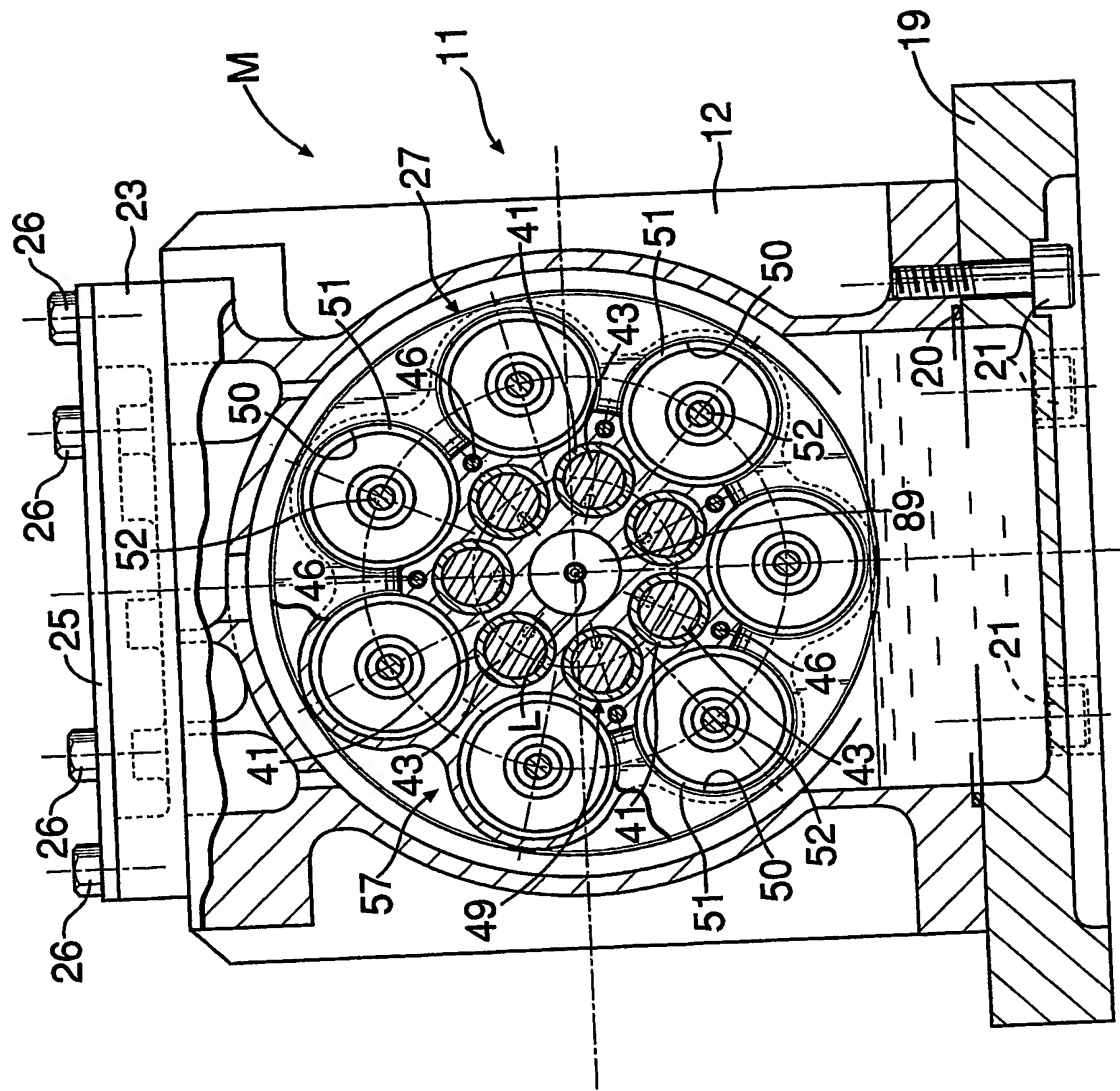


図 2



3/13

図 3

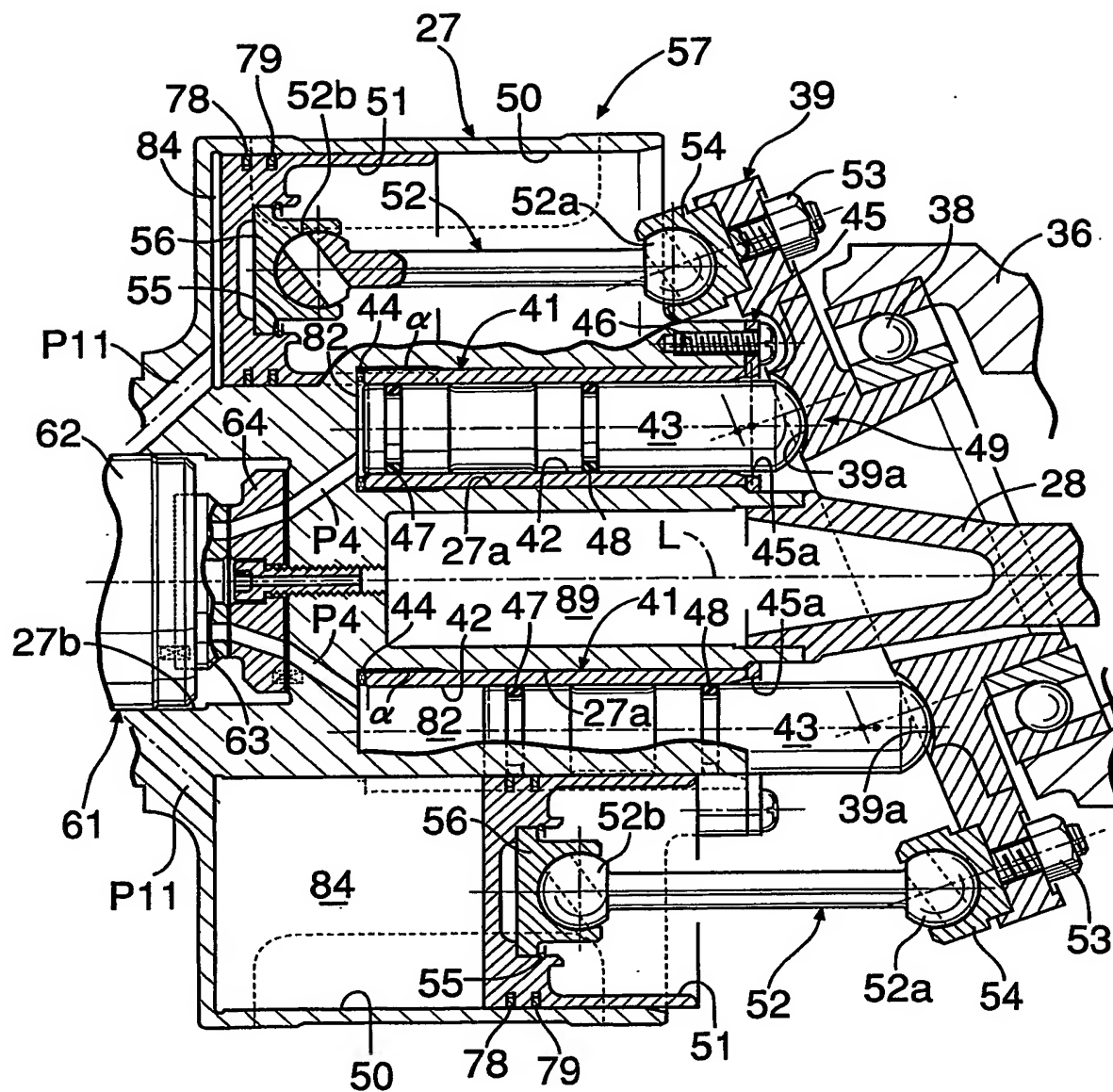
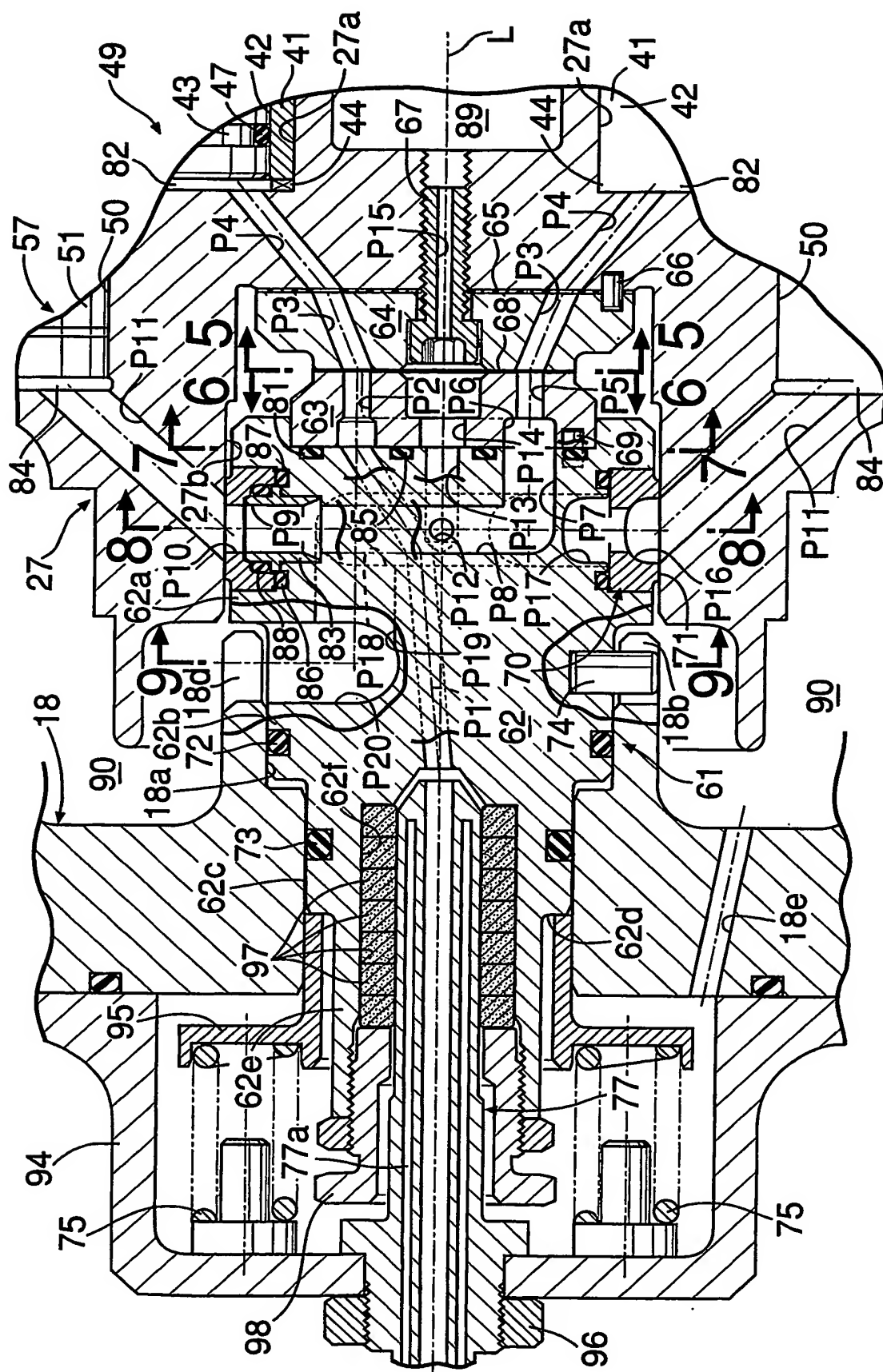
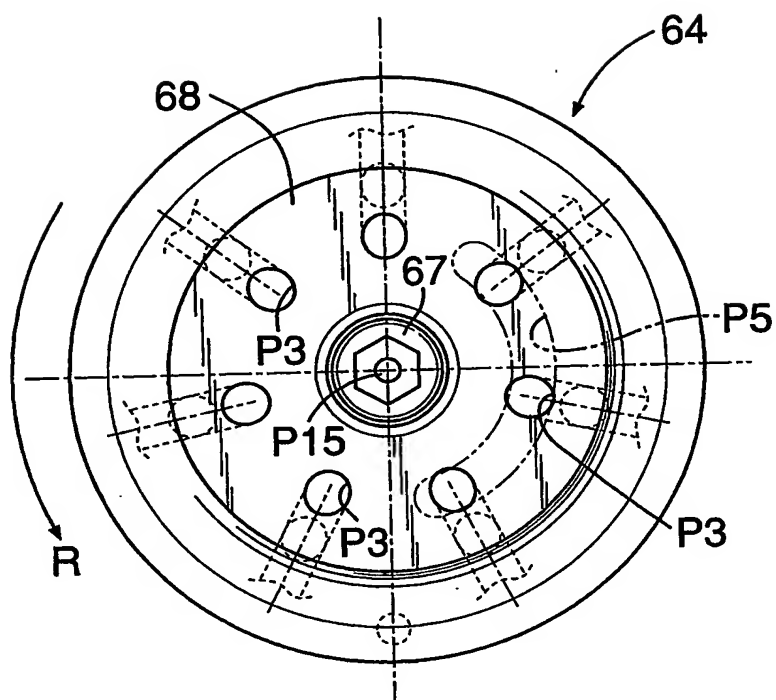


図 4



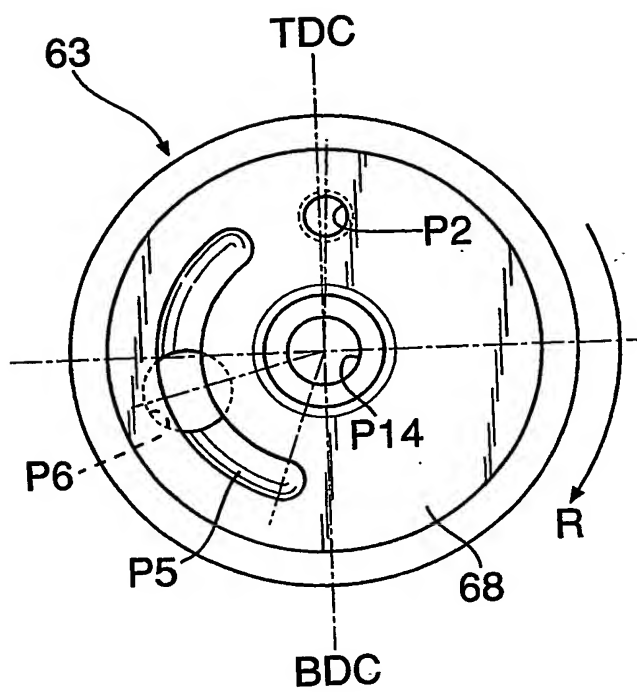
5/13

図 5



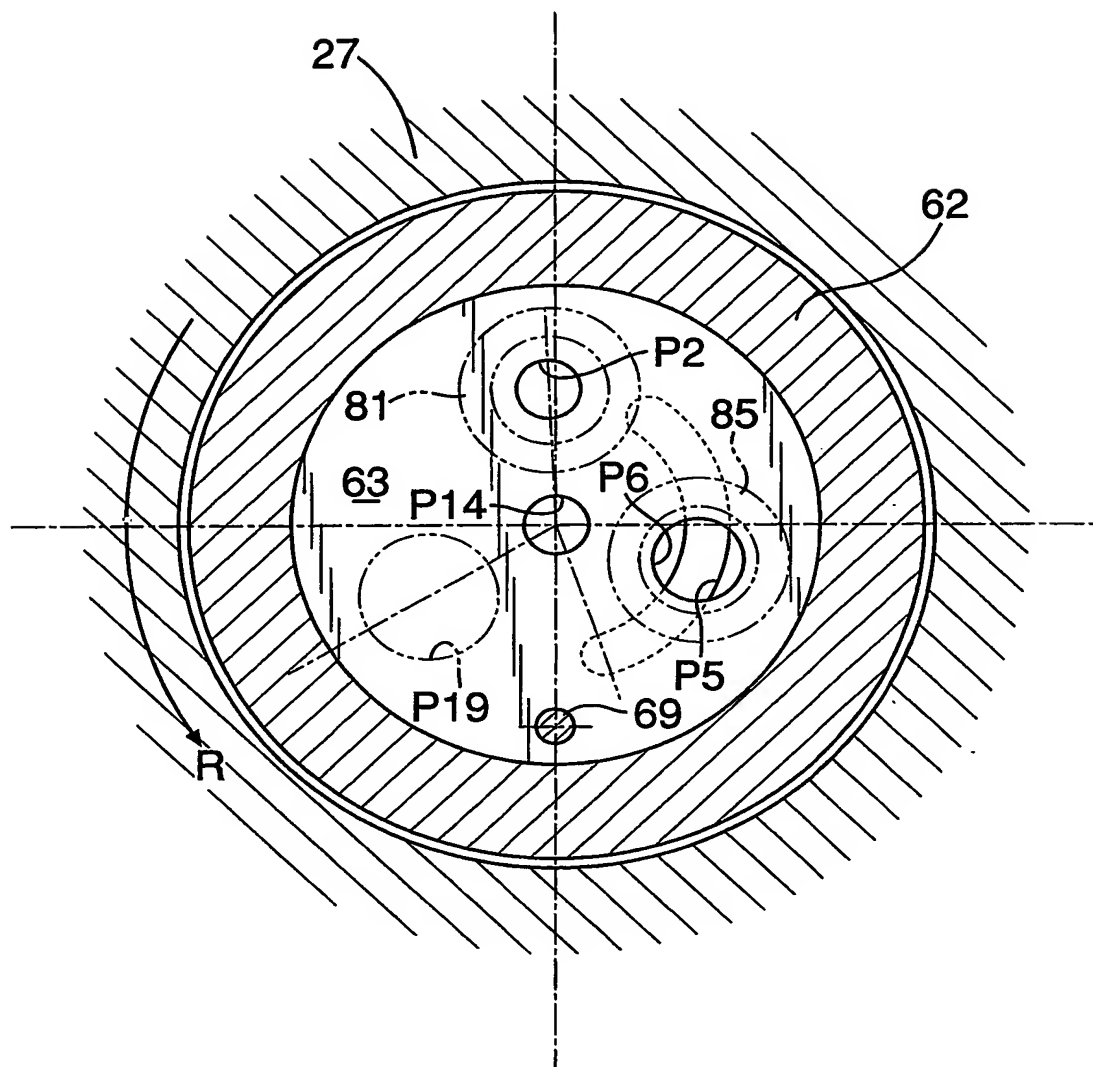
6/13

図 6



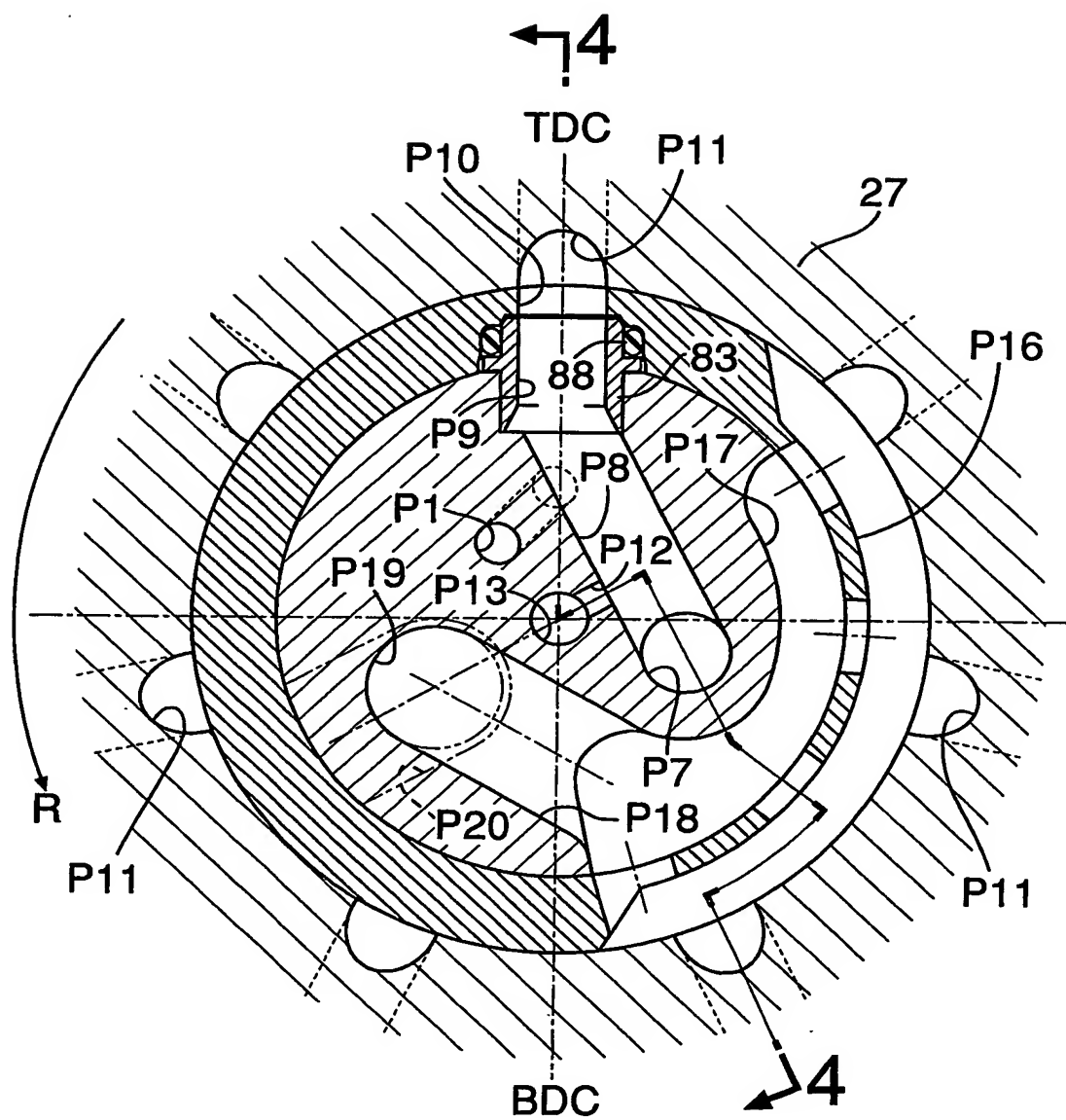
7/13

図 7



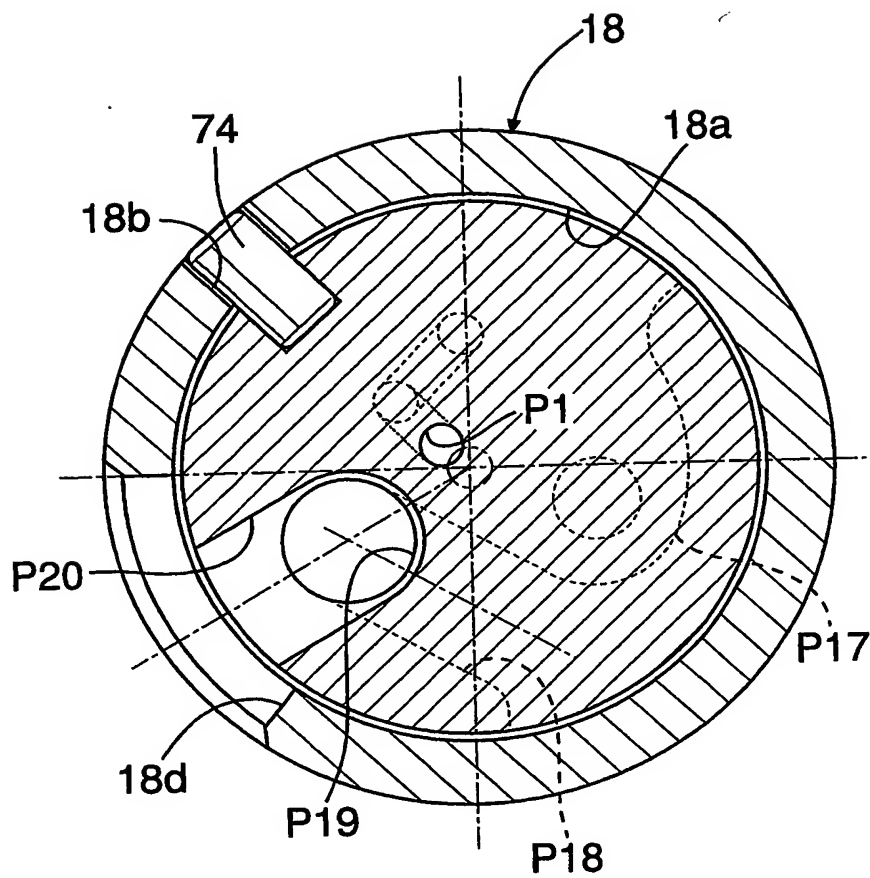
8/13

図 8



9/13

図 9



10/13

図 10

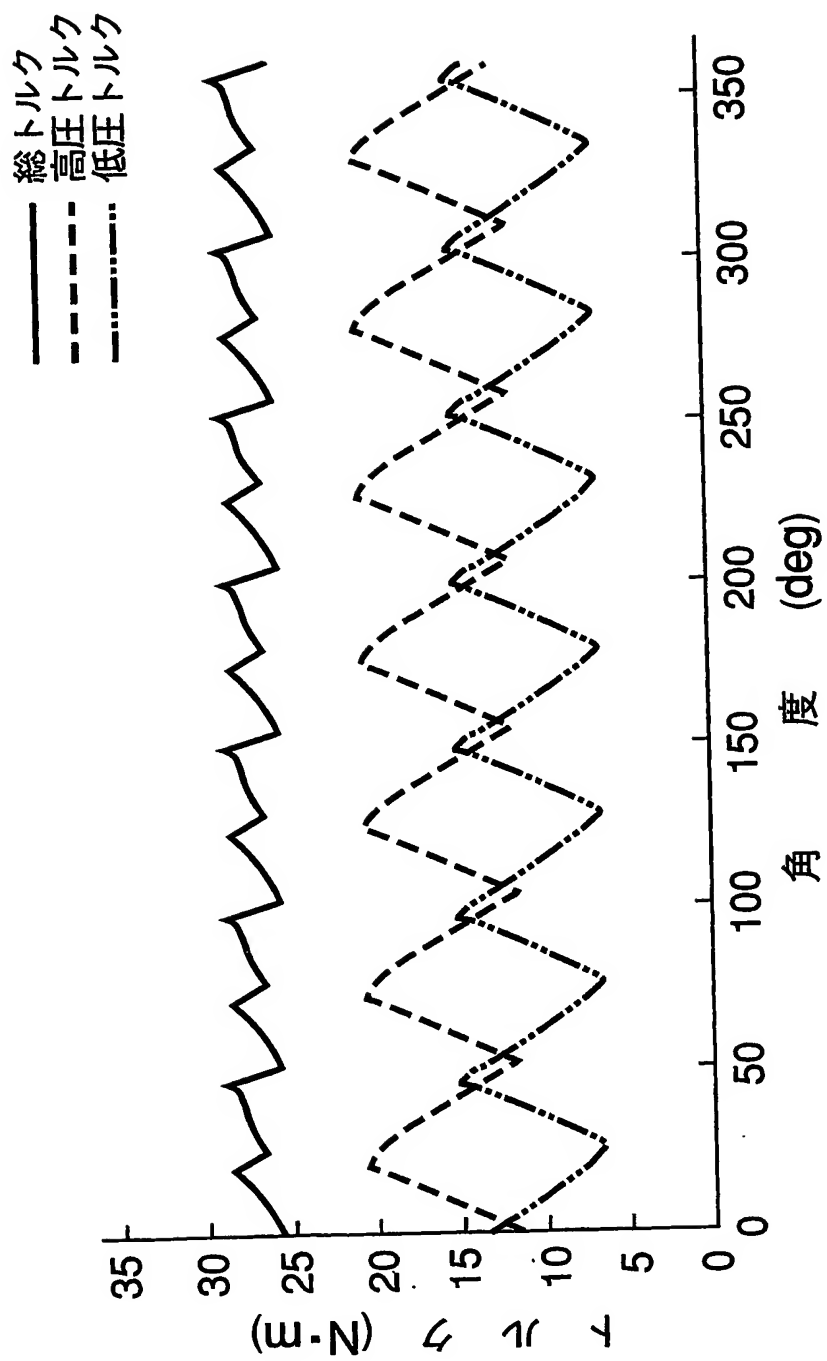


図 11

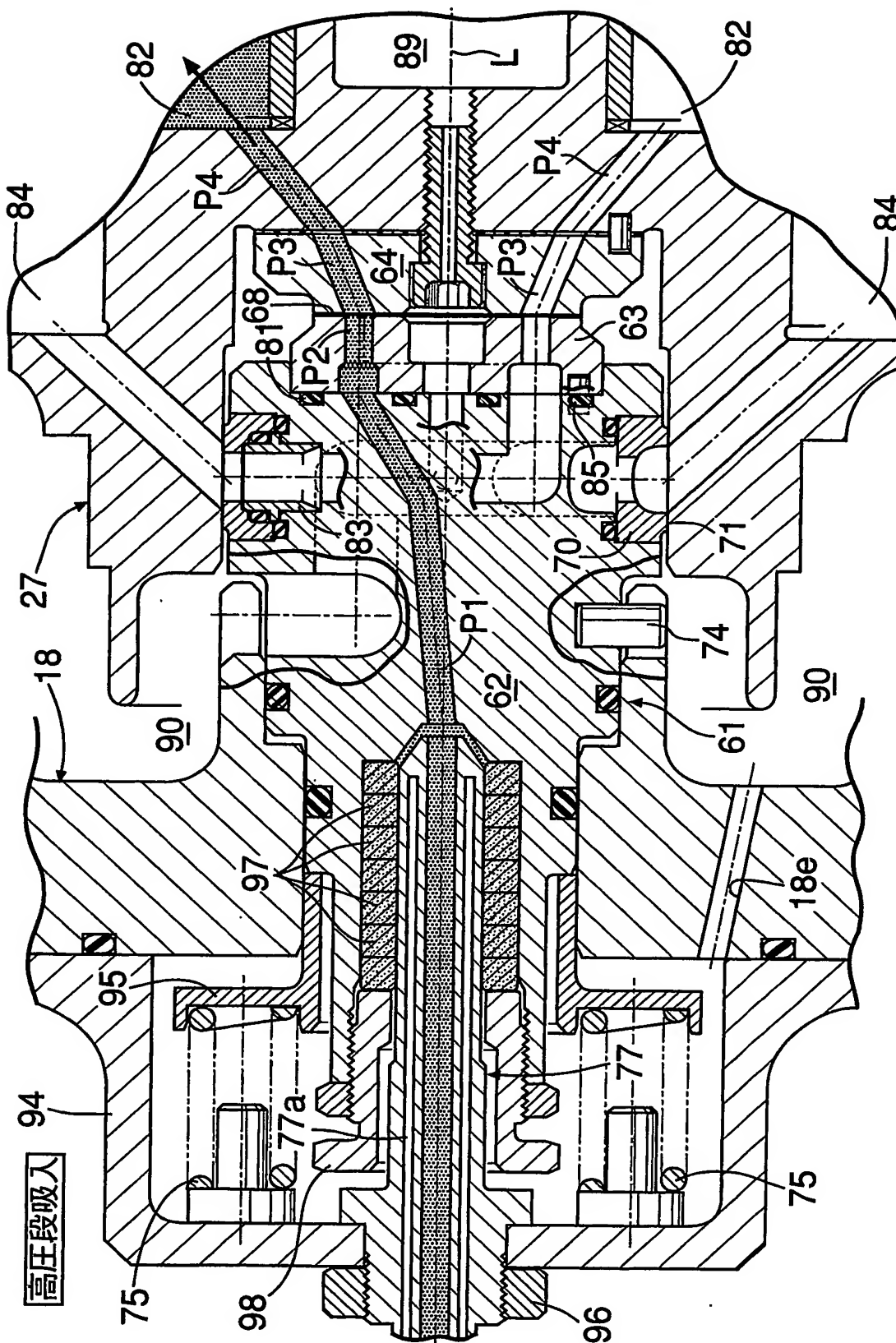


図 12

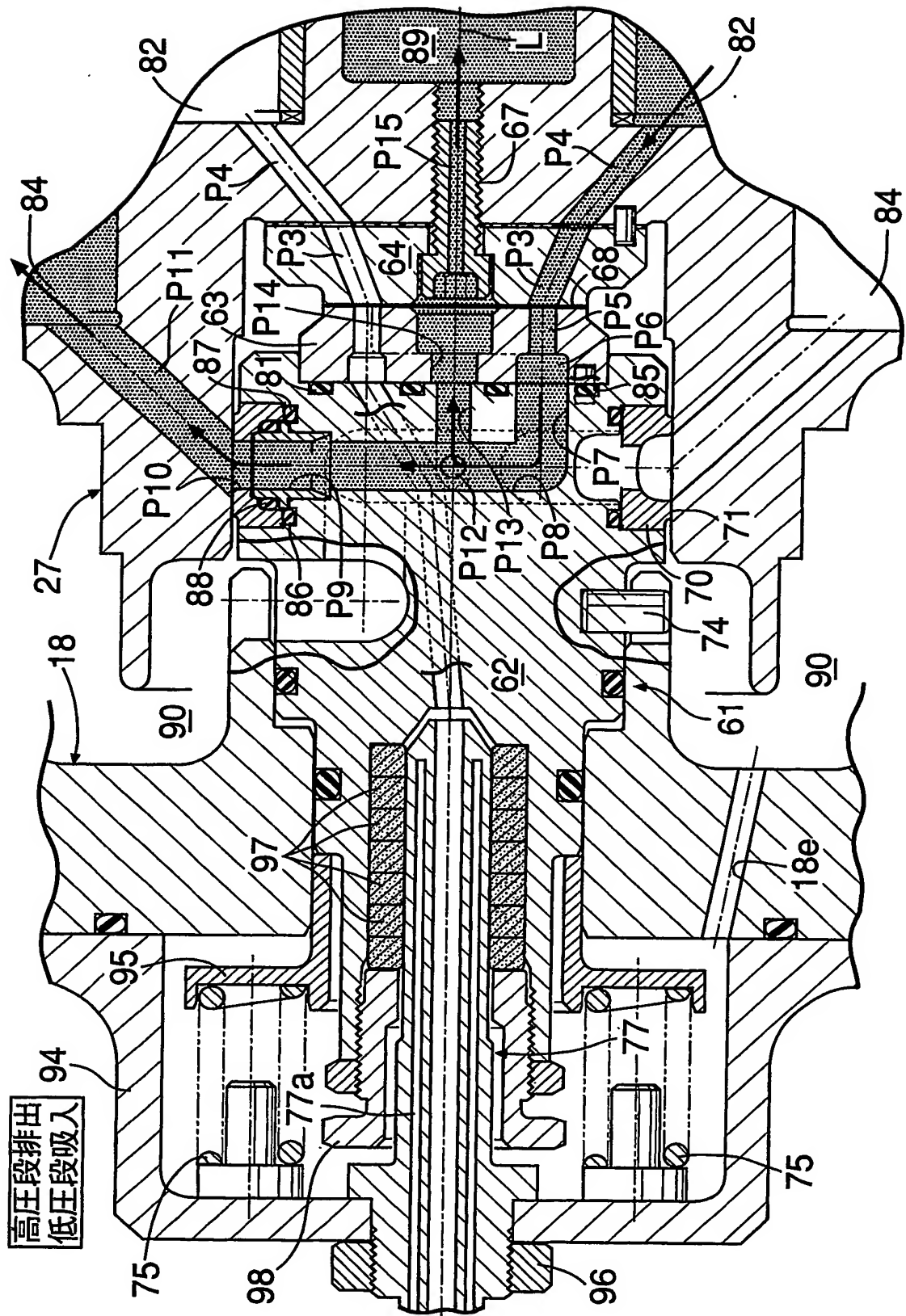
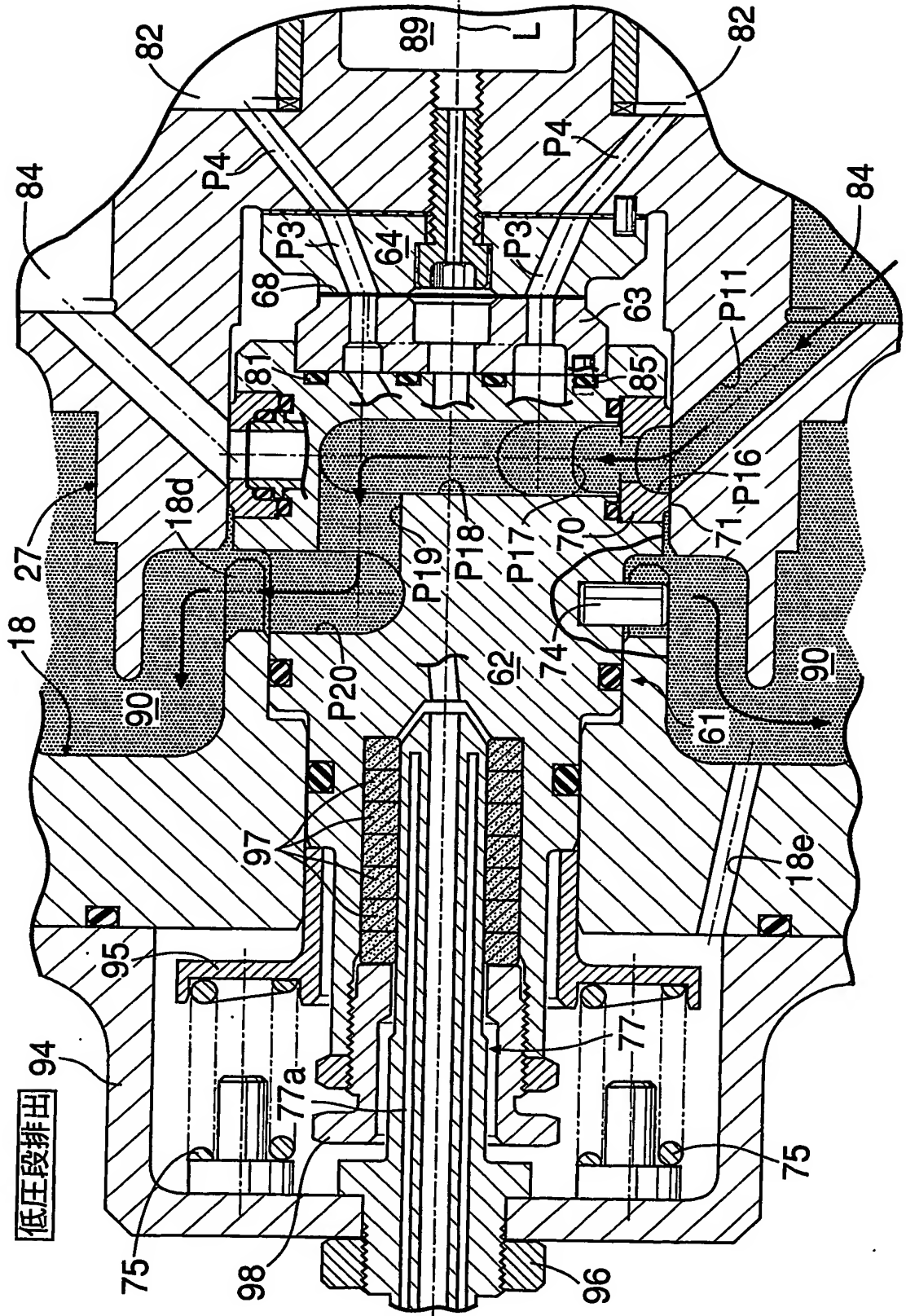


図 13



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP03/00332

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
Int.Cl.⁷ F01B31/30, F01B3/02

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
Int.Cl.⁷ F01B3/02, F03C1/06

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Jitsuyo Shinan Koho	1926-1996	Toroku Jitsuyo Shinan Koho	1994-2003
Kokai Jitsuyo Shinan Koho	1971-2003	Jitsuyo Shinan Toroku Koho	1996-2003

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	US 4805516 A (CKD Corp.), 21 February, 1989 (21.02.89), Fig. 1 & JP 63-071501 A & GB 2195150 A & DE 3730655 A	1-4
Y	JP 61-155610 U (Mitsubishi Heavy Industries, Ltd.), 26 September, 1986 (26.09.86), Fig. 2 (Family: none)	1-4
Y	JP 02-252978 A (Nippondenso Co., Ltd.), 11 October, 1990 (11.10.90), Page 1, lower right column, line 16 to page 2, upper left column, line 10; Fig. 6 (Family: none)	3, 4

☐ Further documents are listed in the continuation of Box C. ☐ See patent family annex.

* Special categories of cited documents:
"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
"E" earlier document but published on or after the international filing date
"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art
"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search
20 March, 2003 (20.03.03)

Date of mailing of the international search report
08 April, 2003 (08.04.03)

Name and mailing address of the ISA/
Japanese Patent Office

Authorized officer

Facsimile No.

Telephone No.

A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC))
Int. Cl. ⁷ F01B31/30, F01B3/02

B. 調査を行った分野
調査を行った最小限資料 (国際特許分類 (IPC))
Int. Cl. ⁷ F01B3/02, F03C1/06

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報 1926-1996年
日本国公開実用新案公報 1971-2003年
日本国登録実用新案公報 1994-2003年
日本国実用新案登録公報 1996-2003年

国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)

C. 関連すると認められる文献

引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
Y	US 4805516 A (シーケーディ株式会社) 1989. 02. 21, 第1図 & JP 63-071501 A & GB 2195150 A & DE 3730655 A	1-4
Y	JP 61-155610 U (三菱重工業株式会社) 1986. 09. 26, 第2図 (ファミリーなし)	1-4

☒ C欄の続きにも文献が列挙されている。

☐ パテントファミリーに関する別紙を参照。

* 引用文献のカテゴリー

「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの
「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの
「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)
「O」 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献
「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

の日の後に公表された文献
「T」 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの
「X」 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
「Y」 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの
「&」 同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日
20. 03. 03

国際調査報告の発送日
08.04.03

国際調査機関の名称及びあて先
日本国特許庁 (ISA/JP)
郵便番号100-8915
東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

特許庁審査官 (権限のある職員)
稲葉 大紀

3T 9820

電話番号 03-3581-1101 内線 3355

C (続き) . 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
Y	JP 02-252978 A (日本電装株式会社) 1990. 10. 11, 第1頁右下欄16-第2頁左上欄10行, 第6図 (ファミリーなし)	3, 4